# 现代监控量测新技术

课程讲义

授课人: <u>许福友</u>
单位: <u>大连理工大学</u>建设工程学部
编制日期: <u>2016 年 11 月 1 日</u>

## 第一章:边界层风洞概述

风洞是指在一个按一定要求设计的管道系统内,采用动力装置驱动可控制的 气流,根据运动的相对性和相似性原理进行各种气动力试验的设备,如图 1-1 所示,主要有循环式和开口式风洞两类。图 1-2 为大连理工大学风洞实验室外观。



图 1-1 风洞布置示意图



图 1-2 大连理工大学风洞外观

风洞是空气动力学研究和飞行器验证、大型土木工程结构抗风设计的最基本 的试验设备。主要特点:

(1)风洞中的气流参数,如速度、演练、密度、温度等,都可以比较准确地控制,并且随时可以改变、因而风洞试验可以方便、可靠地满足各种试验要求;

(2)风洞试验在室内进行,一般不受大气环境(如季节、昼夜、风雨、气温等)变化的影响,可以连续进行试验,因而风洞的利用率很高;

(3)风洞试验时,试验数据的测力既方便又准确,而且比较安全;

(4) 风洞试验可以测试结构物的空气精力性能和动力性能;

风洞试验的不足之处主要包括:

(1)风洞试验不能同时满足相似率所提出的所有相似准则,如雷诺数等;

(2)风洞试验中,气流是有边界的,不可避免地存在洞壁的影响,称为洞 壁干扰。同时,模型支撑系统会影响模型流场,称为支架干扰,这些都影响流场 的几何相似。

### 第二章:风洞试验类型

风洞试验按不同的标准划分,有不同的分类。按被测量的参数类型划分,主要有测速试验、测振试验、测力试验和测压试验。

#### 2.1 测速试验

风速测定有多种方法和仪器设备,对于均匀流速,可以采用皮托管(图 2-1) 和微压计(图 2-2)测量。对于高频脉动风速,可以采用热线风速仪(图 2-3 和 2-4)来测试。热线风速仪测试精度高,但容易损坏,且需要多次标定。可以采 用眼镜蛇脉动风速仪(图 2-5)来测三维脉动风速。图 2-6 是风洞三维脉动风速 仪流场测试照片,图 2-7 是典型脉动风速时程。



图 2-1 皮托管测风速示意图



图 2-2 微压计





图 2-3 热线风速仪示意图



图 2-4 热线风速仪测量系统





图 2-5 眼镜蛇探头风速仪







图 2-7 典型脉动风速时程

#### 2.2 测振试验

测振试验主要是测量在风荷载动力作用下模型的位移和加速度时程,一般通过位移传感器和加速度传感器来采集数据。加速度传感器应用广泛,在此介绍一种非接触式激光位移计,见图 2-8。其基本原理是:传感器发出光照在被测物体表面,然后经反射被传感器接收,当被测物体发生振动时,相对传感器距离发生变化,光线传输时间随之改变,根据光线传输时间变化来反算位移的变化,从而得到位移振动时程。其基本原理示意图见图 2-9。

激光位移计精度高,在风洞试验中应用广泛,见图 2-10。图 2-11 为桥梁模型风洞试验时,采用激光位移计来测量不同断面的振动位移。激光位移计广泛用于多种测试领域。

根据量测范围和精度要求不同,激光位移计有多种型号,见图 2-12。

由于光线具有散射和干扰作用,因此当用多个激光位移计量测时,位移计之间距离(图 2-13)有相关要求,不同型号位移计所需要的具体参数见表 2-1。





图 2-8 激光位移计



图 2-9 激光位移计基本测试原理示意图





图 2-10 典型桥梁风洞测振试验



图 2-12 不同型号激光位移计相关参数



图 2-13 相邻位移计安装距离要求

Unite (mm in)

Sensor model No.	а	b	с
ANR1150	<b>40</b> 1.575	<b>20</b> 0.787	<b>70</b> 2.756
ANR1151			
ANR1182	<b>50</b> 1.969	<b>60</b> 2.362	<b>110</b> 4.331
ANR1115	<b>80</b> 3.150	<b>100</b> 3.937	<b>150</b> 5.906
ANR1250	<b>50</b> 1.969	<b>40</b> 1.575	<b>90</b> 3.543
ANR1251			
ANR1282	<b>80</b> 3.150	<b>80</b> 3.150	<b>130</b> 5.118
ANR1215	<b>120</b> 4.724	<b>140</b> 5.512	<b>190</b> 7.480
ANR1226	<b>210</b> 8.268	<b>350</b> 13.780	<b>400</b> 15.748

表 2-1 不同型号位移计在临近安装时的距离要求

#### 2.3 测力试验

利用测力天平(图 2-14)测试出作用在结构上的气动合力(系数)。

特点:刚性模型;无需模拟结构本身的刚度质量和动力特性;严格几何相似; 对竖向结构需要模拟大气边界层。

试验目的:获得结构平均气动合力和脉动气动合力。

测力天平有多种分类方式,按照测量原理:机械式天平、应变式天平、磁悬 浮天平、压电式天平。

按所测试的分量数分类 : 单分量天平 、三分量天平、五分量天平、六分量 天平。

按天平的测试频率:普通天平和高频天平。

风洞中各种模型测力试验照片见图 2-15。

风洞测力试验示意图见图 2-16。





图 2-14 典型测力天平







图 2-15 典型测力风洞试验



#### 2.4 测压试验

测压试验目的是通过风洞试验测力结构模型表面压力。测压试验设备主要有 测压传感器、压力扫描阀系统(机械、电子)。以下主要介绍最为先进的电子压 力扫描阀。

电子压力扫描阀测量系统(图 2-17)出现于 20 世纪 80 年代,设计思想先进, 每个待测压力点各自对应一个压力传感器。使用电子扫描阀技术,大大提高了采 集速度,每秒钟可以采集 10 万次,最大可采集几千个点,精度可达 0.03%。采 用高精度压力校准器进行联机实时自动校准,速度快、精度高。

电子压力扫描阀系统一般由4部分组成,即系统控制器、数据采集盒控制单元、压力校准单元和电子压力扫描器。





图 2-17 电子压力扫描阀

风压测量的基本过程:测压管~~压力导管~~压力传感器~~A/D采集

板~~PC 机,其示意图见图 2-18。



图 2-18 风洞测压试验流程示意图

图 2-19 为各种模型表面测压风洞试验照片。





图 2-19 各种模型表面测压试验

图 2-20 为标准化后的实测脉动风压时程曲线。



图 2-20 标准化的脉动风压时程

对于测压试验,需要注意管道信号畸变问题(图 2-21)。管路较短时,由于 压力波反射与入射波叠加会产生驻波;另外,还可能会产生管腔共振。有以下对 策:1、增长管路;2、压扁管;3、毛细管;4、理论修正。



图 2-21 实测风压与真实风压对比

压扁管(图 2-22)可以在一定程度上修正幅值,但对相位影响很小,而有时 相位对结构动力响应分析非常重要。图 2-23 为不同条件下压力幅值比。



图 2-22 压扁管示意图



图 2-23 不同条件下压力幅值比

理论修正方法,主要是通过测量频响函数来修正。可以采用如图 2-24 所示 来获得不同长度管道条件下的频响函数。压强标定设备见图 2-25,相关参数:管 道内径: 0.9mm;管道长度 (cm): 30,40,50,60,70,80,90,100,120,150,180,200;输 入正弦信号,频率分别为: 5,10,15, ...100,110,120,130,140,160,180,200,220,240, 260,280,320,340Hz。



图 2-24 压强标定系统示意图



图 2-25 压强标定设备



图 2-26 和图 2-27 分别为不同条件下幅值比和相位差。



图 2-27 不同条件下信号相位差

图 2-28 为某长方体模型表面测压风洞试验照片,图 2-29 为其上表面测压点 布置图,图 2-30 为不同管长条件下脉动风压标准差的相对误差。



图 2-28 某长方体表面测压风洞试验



图 2-29 测压点布置平面图



图 2-30 不同管长条件下风压系数脉动值相对误差

图 2-31 为某桁架三维有限元模型,利用不同管长获得表面风压时程,进而 计算竖向振动标准差(图 2-32)。结果表明,管道越长,误差越大,需引起注意。



图 2-31 某平面桁架结构空间有限元模型(阻尼比: 2%; 跨径: 40m)



图 2-32 不同条件下竖弯位移标准差相对误差